

## 5.3 曲線に関する用語の定義

**曲線のいろは**  $\Omega$  は  $\mathbb{C}$  の開集合,  $C: z = \varphi(t)$  ( $t \in [\alpha, \beta]$ ) は  $\Omega$  内の曲線 (i.e.  $\varphi: [\alpha, \beta] \rightarrow \Omega$  連続) とする。

- ①  $\varphi([\alpha, \beta]) = \{\varphi(t) \mid t \in [\alpha, \beta]\}$  を **Cの像** または **跡** と呼び、 $C^*$  と表す。
- ②  $C$  が  **$C^1$  級** とは、 $\varphi$  が  $C^1$  級 (つまり  $\varphi$  が微分可能で、 $\varphi'$  が連続) であることをいう。
- ③  $C$  が  **$C^1$  級正則** とは、 $C$  が  $C^1$  級かつ  $(\forall t \in [\alpha, \beta]) \varphi'(t) \neq 0$  であることをいう。(  $C^*$  はなめらかで、尖ったりしないし、いきなりバックしたりもしない。 )

- ④  $C$  が **区分的  $C^1$  級** とは、ある  $\{t_j\}_{j=1}^m$  が存在して、

$$\alpha = t_0 < t_1 < \cdots < t_m = \beta,$$

かつ各  $[t_{j-1}, t_j]$  で  $\varphi$  は  $C^1$  級であることをいう。

- ⑤  $C$  が **区分的  $C^1$  級正則** とは、ある  $\{t_j\}_{j=1}^m$  が存在して、

$$\alpha = t_0 < t_1 < \cdots < t_m = \beta,$$

かつ各  $[t_{j-1}, t_j]$  で  $\varphi$  は  $C^1$  級かつ  $\varphi'(t) \neq 0$  (ただし  $t = t_{j-1}, t_j$  では片側微分係数である。 ) であることをいう。

## 5.3 曲線に関する用語の定義

- ⑥  $C$  が**閉曲線**とは、 $\varphi(\alpha) = \varphi(\beta)$ であることをいう。
- ⑦  $C$  が**単純** (Jordan arc)  $\Leftrightarrow$  閉曲線でないときは  $\varphi$  が単射、閉曲線であるときは  $[\alpha, \beta]$  で単射であることをいう。  
要するに「自分自身と交わらない」こと。
- ⑧ 区分的  $C^1$  級単純正則閉曲線が**正の向き**  $\Leftrightarrow$  進行方向の左手に  $C$  が囲む領域が見える。

実は **Jordan 曲線定理** 「平面内の任意の単純閉曲線は、平面を2つの領域(一方は有界、もう一方は無有界)にわけ、曲線の像は両者の境界である。」証明が大変なので、この定理はこの講義では使わない。

### 例 20.4 (円周)

$C: z = c + re^{i\theta}$  ( $\theta \in [0, 2\pi]$ ) は、 $C^1$  級正則単純閉曲線である。 $C$  の像は中心  $c$ 、半径が  $r$  の円周で、 $C$  は正の向きである。単に  $|z - c| = r$  と書いたら、この曲線のこととみなす (慣習)。

## 5.3 曲線に関する用語の定義

### 例 20.5 (正方形の周)

図の正方形の周。

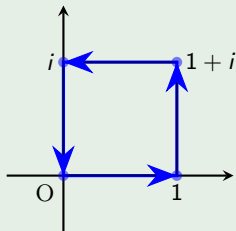


図 1: 正方形の周を正の向きに一周する

$$C: z = \varphi(t) := \begin{cases} t & (t \in [0, 1]) \\ 1 + i(t-1) & (t \in [1, 2]) \\ 1 + i - (t-2) & (t \in [2, 3]) \\ i - i(t-3) & (t \in [3, 4]) \end{cases}$$

このとき、 $C^*$  = 正方形の周. 区分的に  $C^1$  級正則、単純閉曲線、正の向き。  
しかし!! 計算をするときに上の式は使わない (もっと楽な方法がある)。

□

## 5.3 曲線に関する用語の定義

### 定義 20.6 (逆向きの曲線 $-C$ , 曲線の和 $C_1 + C_2$ )

- ① 逆向きの曲線  $-C: z = \varphi(-t)$  ( $t \in [-\beta, -\alpha]$ )
- ②  $C_1$  の終点 =  $C_2$  の始点のとき。  $C_1 + C_2$  を次のように定義する。

$$\varphi(t) := \begin{cases} \varphi_1(t) & t \in [\alpha_1, \beta_1] \\ \varphi_2(t - \beta_1 + \alpha_2) & t \in [\beta_1, \beta_1 + \beta_2 - \alpha_2] \end{cases}$$

教科書は  $C_2 C_1$  と表している。これはもっともなところがあるのだけれど…この講義では  $C_1 + C_2$  と表す (その方がふつう)。後で終点 = 始点でない場合にも使う。

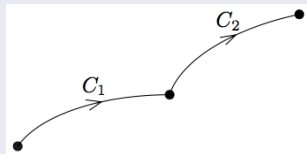


図 2:  $C_1$  の終点 =  $C_2$  の始点ならば  $C_1 + C_2$  が作れる